



ក្រសួងអប់រំ យុវជន និងកីឡា

វិទ្យាស្ថានបច្ចេកវិទ្យាកម្ពុជា

និក្ខេបបទបរិញ្ញាបត្រជាន់ខ្ពស់

របស់និស្សិត យ៉ុនរិទ្ធ ផាយុទ្ធ

កាលបរិច្ឆេទការពារ ៖ ​ កក្កដា ២០២១

អនុញ្ញាតឱ្យការពារនិក្ខេបបទ

នាយកវិទ្យាស្ថាន ៖ \_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_

ថ្ងៃទី ខែ ឆ្នាំ ២០២១

ប្រធានបទ ៖ ការធ្វើផែនការស្វែងរកផ្លូវនិងការគ្រប់គ្រងបញ្ជារបស់រ៉ូបូតកង់ចល័តដោយប្រើប្រាស់ផែនទីក្រឡាចត្រង្គ

ស្ថាប័នទទួលកម្មសិក្សា ៖ **Dynamics and Control Laboratory**

នាយកសាលាក្រោយបរិញ្ញាបត្រ ៖ បណ្ឌិត ស៊ិម ទេពមុនី \_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_

សហសាស្រ្តាចារ្យណែនាំ ៖ ​ ១. បណ្ឌិត ស្រង់ សារ៉ុត \_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_

២. លោក សាកល មរកត\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_

រាជធានីភ្នំពេញ ឆ្នាំ២០២១

****

**MinistRY of Education,**

**Youth and Sport**

**Institute of Technology of Cambodia**

**Master’s Thesis**

**Of Mr. YONRITH Phayuth**

**Defense Date: July , 2021**

**Permission to defend the thesis**

**Director of Institute: \_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_**

**Phnom Penh, 2021**

**Thesis’s Title: Path Planning and Control of Wheeled Mobile Robot with Occupancy Grid Map**

**Host Institution: Dynamics and Control Laboratory**

**Director of Graduate School: Dr. SIM Tepmony \_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_**

**Supervisors: 1. Dr. SRANG Sarot \_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_**

**2. Mr. SAKAL Morokot \_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_**

**Phnom penh, cambodia**